

# Sommaire

1. Introduction à l'étude des systèmes .....	1
2. Les modèles de description fonctionnelle .....	35
3. Lecture de documents techniques .....	67
4. Introduction aux systèmes asservis .....	103
5. Modélisation des systèmes linéaires continus et invariants .....	129
6. Modélisation des S.L.C.I. asservis et schémas blocs .....	155
7. Réponse temporelle des S.L.C.I. ....	183
8. Étude fréquentielle des S.L.C.I. ....	211
9. Identification des S.L.C.I. ....	243
10. Position et orientation relative de deux solides indéformables...	271
11. Composition de mouvements, vitesses et accélérations .....	297
12. Torseur distributeur des vitesses.....	329
13. Applications de cinématique graphique .....	361
14. Modélisation cinématique des liaisons .....	391
15. Mécanismes.....	423
16. Quelques transmetteurs de puissance simples .....	455
17. Modélisation des actions mécaniques.....	485
18. Résolution d'un problème de statique .....	521
19. Cas de forces coplanaires : résolution graphique .....	559
20. Systèmes combinatoires, algèbre de Boole, numération, codage .....	593
21. Les fonctions logiques combinatoires .....	625
22. Les fonctions logiques séquentielles .....	652
23. Le graphe fonctionnel à étapes et transitions : le GRAFCET .....	687
Table de notations.....	727
Unités .....	731